

Série statistique à 1 variable (x): discrète

I – Les données (fixées et déduites)

➤ Tableau d'**effectifs** ($x_i ; n_i$), de fréquence f_i ou $f(x)$, de fréquences cumulées croissantes **FCC** ou $F(x)$

x_i	4	6	7	9	11	13	16
n_i	1	2	2	3	2	2	1
f_i	0,08	0,15	0,15	0,23	0,15	0,15	0,08
FCC	0,08	0,23	0,38	0,62	0,77	0,92	1

➤ Paramètres (discrète ou continue) :

Effectif total : $N = \sum n_i$; fréquence: $f_i = n_i / N$ et donc $\sum f_i = 1$
Somme des x : $\sum x = \sum n_i \times x_i$ et des carrés : $\sum x^2 = \sum n_i \times x_i^2$

Position: Moyenne (\bar{x} ou μ): $\mu = (1/N) \times \sum n_i \times x_i = \sum f_i \times x_i$

Variance (V): $V = (1/N) \times \{ \sum n_i \times (x_i - \mu)^2 \} = \sum f_i \times x_i^2 - \mu^2$

Dispersion: Écart-type (s ou σ): $s = \sqrt{V} \Leftrightarrow s^2 = V$

Position: Médiane (Méd ou Q_2): $F(Q_2) = 1/2$

Quartiles (Q_1 et Q_3): $F(Q_1) = 1/4$ et $F(Q_3) = 3/4$

Dispersion: intervalle inter-quartile: $Q_3 - Q_1$

Mode: Valeur de x pour laquelle n ou f est maximale

➤ Pour l'exemple: $N = 13$; $f_{\max} = 0,23$; $\bar{x} \approx 9,31$; $s \approx 3,27$;
 $Q_1 = 7$; $Q_2 = 9$; $Q_3 = 11$; Mode = 9

II – Représentation graphique

➤ $f(x)$: Distribution des (x) ou densité de probabilité:

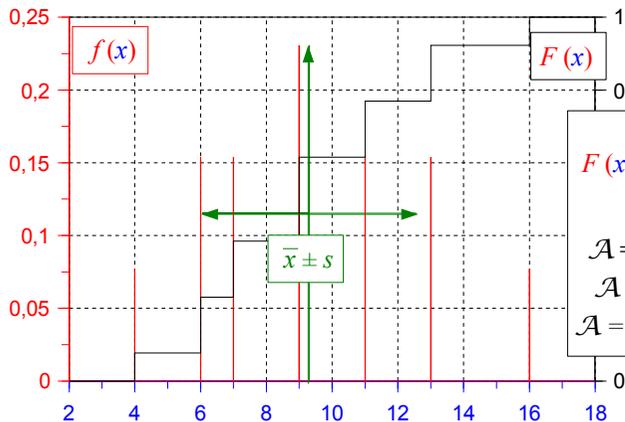
A chaque valeur de x , un **bâton** de hauteur f associée.

➤ $F(x)$: Fonction de répartition:

A chaque valeur de x , une **marche d'escalier** de hauteur f .

➤ Moyenne (\bar{x} ou μ): à $x = \mu$, une flèche de hauteur f_{\max}

➤ Écart-type (s ou σ): à $1/2 f_{\max}$, flèche de largeur $\pm s$.



Série statistique à 1 variable (x): continue

I – Les données (fixées et déduites)

➤ Tableau d'**intervalles** ou de **classes** ($[x_{\inf} ; x_{\sup} [; n_i$), de centre d'intervalle x_i , de fréquence f_i , de largeur d'intervalle l_i , de distribution d ou $f(x)$ telle que $d_i = f_i / l_i$ et de fréquences cumulées croissantes **FCC** ou $F(x)$

Classe	[7;9[[9;10[[10;11[[11;12[[12;13[[13;14[[14;16[
n_i	40	43	63	72	47	32	27
x_i	8	9,5	10,5	11,5	12,5	13,5	15
f_i	0,12	0,13	0,19	0,22	0,15	0,1	0,08
l_i	2	1	1	1	1	1	2
$d_i = f_i / l_i$	0,06	0,13	0,19	0,22	0,15	0,1	0,04
FCC	0,12	0,26	0,45	0,67	0,82	0,92	1

➤ Paramètres (discrète ou continue): **formules identiques**

a) x est le **centre** de l'intervalle $[x_{\inf} ; x_{\sup} [$ pour \bar{x} et s

b) Les **quartiles** se déterminent graphiquement (les valeurs renvoyées par la calculatrice sont légèrement erronées)

➤ Ici: $N = 324$; $d_{\max} = 0,22$; $\bar{x} \approx 11,24$; $s \approx 1,93$;

$Q_1 \approx 9,95$; $Q_2 \approx 11,25$; $Q_3 \approx 12,5$; Mode = [11;12[

II – Représentation graphique

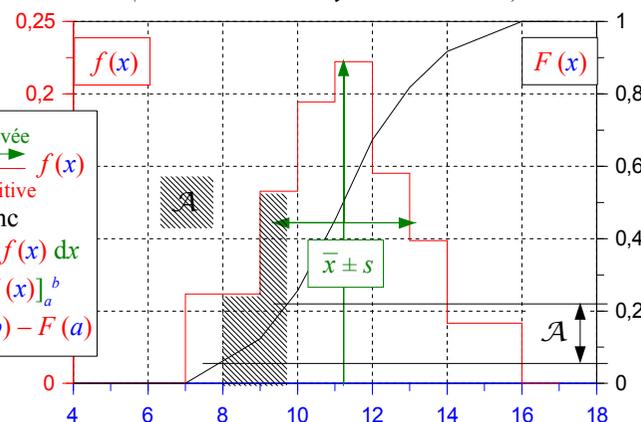
➤ $f(x)$: Densité de probabilité : **Histogramme**.

Sur chaque **intervalle**, un **rectangle** de hauteur d_i associée et donc par définition d'aire ou d'**intégrale** $d_i \times l_i = f_i$ (en u.a.)

➤ $F(x)$: Fonction de répartition : **Affine par morceaux**

A chaque **intervalle**, un **segment** de largeur l_i et de hauteur f_i donc de **pente (ou de dérivée) $f_i / l_i = d_i$** , donc $F'(x) = f(x)$

➤ Moyenne (\bar{x} ou μ) et écart-type (s ou σ): Prendre d_{\max}
(Auteur : S. Basnary – version 2013)



Série statistique à 2 variables (x ; y)

I – Les données (fixées et déduites)

➤ Tableau de **coordonnées** des points $M_i(x_i ; y_i)$.

x_i	5	7	8	9	11	12	13	15
y_i	5,9	8,09	8,16	8,43	11,03	12,04	14,81	12,58
n_i	1	1	1	1	1	1	1	1

➤ Paramètres : (n_i peut être $\neq 1$) Effectif total $N = \sum n_i$

Moyenne(s): \bar{x} et \bar{y} ; écart(s)-type(s): σ_x et σ_y

Covariance: $\text{Cov}(x ; y) = (1/N) \times \sum n_i \times (x_i - \bar{x}) \times (y_i - \bar{y})$

$\text{Cov}(x ; y) = (1/N) \times \{ \sum n_i \times x_i \times y_i \} - \bar{x} \times \bar{y}$

➤ Ici: $\bar{x} \approx 10$; $\sigma_x \approx 3,12$; $\bar{y} \approx 10,13$; $\sigma_y \approx 2,76$; $\text{Cov} \approx 7,99$

II – Ajustement affine (D) $y = ax + b$ des points M_i

➤ Nuage de points $M_i(x_i ; y_i)$ et point moyen $G(\bar{x} ; \bar{y})$

➤ (D): Droite d'ajustement ou droite des moindres carrés.

a) La droite (D) passe par le $G(\bar{x} ; \bar{y})$ donc $b = \bar{y} - a\bar{x}$

b) A chaque M_i , on calcule la **distance** $d_i = y_i - (ax_i + b)$

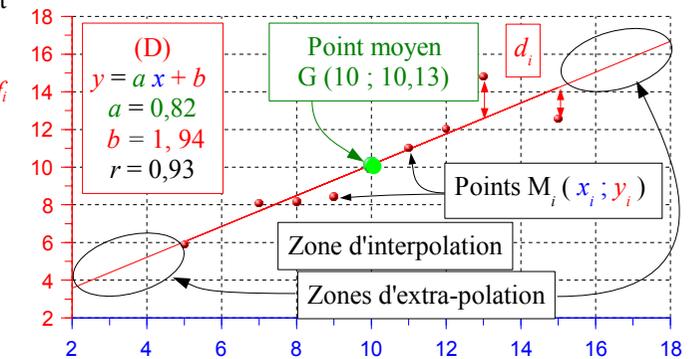
c) La droite (D) minimise la distance $D = \sum d_i^2$

d) On déduit : (**valeurs obtenues à la calculatrice**)

$a = \text{Cov}(x ; y) / V_x$; $b = \bar{y} - a\bar{x}$ et $r = \text{Cov}(x ; y) / (\sigma_x \times \sigma_y)$

r : coefficient de corrélation (même signe que la **pente a**)

Si $|r| \approx 1 \Leftrightarrow$ ajustement affine justifié \Leftrightarrow Points M_i alignés



III – Autres ajustements qui mènent à un ajustement affine

